PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2001-331950

(43)Date of publication of application: 30.11.2001

(51)Int.CI.

G11B 7/085

(21)Application number: 2000-146065

(71)Applicant: MATSUSHITA ELECTRIC IND CO

LTD

(22)Date of filing:

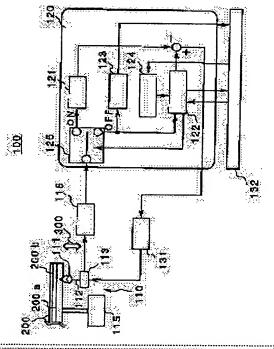
18.05.2000

(72)Inventor: IWABUCHI OSAMU

(54) FOCUS JUMP CONTROL METHOD AND OPTICAL DISK DEVICE

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a focus jump control method which is capable of performing stable focus jump and an optical disk device using this method. SOLUTION: The stability of focus jump operation is enhanced by observing the maximum value and minimum value of FE signals by an FE peak value measuring means 123 during the focus jump, optimizing and storing the set values of the pulse height, start timing, etc., relating to the focus jump control by using the maximum value and minimum value of the observed FE signals and using the set values relating to the focus jump control stored in a RAM 124 in the next and subsequent focus jump operation.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

(19) 日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-331950 (P2001-331950A)

(43)公開日 平成13年11月30日(2001.11.30)

(51) Int.Cl.7

識別記号

FΙ

テーマコート*(参考)

G11B 7/085

G11B 7/085

B 5D117

審査請求 未請求 請求項の数14 OL (全 17 頁)

(21) 出願番号

特麗2000-146065(P2000-146065)

(22)出願日

平成12年5月18日(2000.5.18)

(71)出願人 000005821

松下電器產業株式会社

大阪府門真市大字門真1006番地

(72)発明者 岩渕 修

神奈川県横浜市港北区網島東四丁目3番1

号 松下通信工業株式会社内

(74)代理人 100072604

弁理士 有我 軍一郎

Fターム(参考) 5D117 AA02 BB01 DD01 FF03 FF06

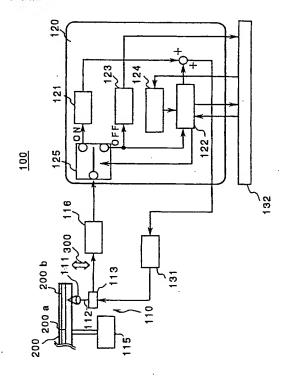
FF09

(54) 【発明の名称】 フォーカスジャンプ制御方法および光ディスク装置

(57)【要約】

【課題】 安定したフォーカスジャンプを行うことがで きるフォーカスジャンプ制御方法及びこの方法を用いた 光ディスク装置を提供すること。

【解決手段】 フォーカスジャンプ中にFEピーク値計 測手段123によってFE信号の最大値と最小値を観測 し、観測したFE信号の最大値と最小値を使って、フォ ーカスジャンプ制御に関するパルス高や開始タイミング などの設定値を最適化して保管し、次回以降のフォーカ スジャンプ動作の際に、RAM124に保管されたフォ ーカスジャンプ制御に関する設定値を用いることによ り、フォーカスジャンプ動作の安定性を高める。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 対物レンズを、それぞれ信号が記録された複数の信号層を有する光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に加速した後、減速することにより、前記対物レンズを通過するレーザ光の焦点に前記光ディスクの隣接する前記信号層間を移動させる第一フォーカスジャンプを実行する際に、前記信号層に直交する方向での前記信号層に対する前記レーザ光の焦点のずれを示すフォーカスエラー信号の最大値および最小値を検出して記憶し

前記第一フォーカスジャンプより後で実行され、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に加速した後、減速することにより、前記対物レンズを通過するレーザ光の焦点に前記光ディスクの隣接する前記信号層間を移動させる第二フォーカスジャンプを実行した際に記憶した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値に応じて、前記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴とするフォーカスジャンプ制御方法。

【請求項2】 前記フォーカスエラー信号を、前記第一フォーカスジャンプを実行した際に記憶した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値の略平均値にした後、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に加速し始めるように、前記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴とする請求項1に記載のフォーカスジャンプ制御方法。

【請求項3】 前記フォーカスエラー信号が、前記第一フォーカスジャンプを実行した際に記憶した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値に応じた値になったときに、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前 30記信号層に直交する方向に減速し始めるように、前記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴とする請求項1に記載のフォーカスジャンプ制御方法。

【請求項4】 前記第一フォーカスジャンプを実行する際に検出した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を、前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を検出した前記光ディスク上の位置毎に記憶することを特徴とする請求項 $1\sim3$ の何れかに記載のフォーカスジャンプ制御方法。

【請求項5】 前記第一フォーカスジャンプを実行して 40 も、前記対物レンズを通過するレーザ光の焦点が前記光ディスクの隣接する前記信号層間を移動しなかった場合、前記第一フォーカスジャンプを実行する際に検出する前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を記憶しないことを特徴とする請求項4に記載のフォーカスジャンプ制御方法。

【請求項6】 前記第一フォーカスジャンプを実行して も、前記対物レンズを通過するレーザ光の焦点が前記光 ディスクの隣接する前記信号層間を移動しなかった場 合、前記第一フォーカスジャンプを実行する際に検出す 50

る前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値のうち最初に検出した方のみを記憶することを特徴とする請求項4に記載のフォーカスジャンプ制御方法。

【請求項7】 前記第二フォーカスジャンプを実行する際、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に加速した後、減速し始めるまでに、一定時間以上経過した場合、前記第二フォーカスジャンプを実行した前記光ディスク上の位置に応じて記憶された前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を破棄することを特徴とする請求項4に記載のフォーカスジャンプ制御方法。

【請求項8】 光源が発するレーザ光を通過させ、通過させた前記レーザ光の焦点を、それぞれ信号が記録された複数の信号層を有する光ディスク上に結ばせる対物レンズと

入力される信号に応じて、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に移動させるレンズ移動手段と、

前記レンズ移動手段が前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に加速させる加速パルス信号を、前記レンズ移動手段に入力した後、前記レンズ移動手段が前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に減速させる減速パルス信号を、前記レンズ移動手段に入力することにより、前記レーザ光の焦点に前記光ディスクの隣接する前記信号層間を移動させるフォーカスジャンプとして、第一フォーカスジャンプと、前記第一フォーカスジャンプより後で実行される第二フォーカスジャンプと、を実行するフォーカスジャンプ実行手段と、

前記光ディスクからの反射光を受光し、受光した前記反射光に応じて、前記信号層に直交する方向での前記信号層に対する前記レーザ光の焦点のずれを示すフォーカスエラー信号を生成するとともに、前記フォーカスジャンプ実行手段が前記第一フォーカスエラー信号の最大値および最小値を検出して記憶する信号記憶手段と、を備え、前記フォーカスジャンプ実行手段が、前記第二フォーカスジャンプが実行された際に前記信号記憶手段が記憶した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値に応じて、前記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴とする光ディスク装置。

【請求項9】 前記フォーカスジャンプ実行手段が、前記フォーカスエラー信号を、前記第一フォーカスジャンプが実行された際に前記信号記憶手段が記憶した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値の略平均値にした後、前記レンズ移動手段に前記加速パルス信号を入力し始めるように、前記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴とする請求項8に記載の光ディスク装置。

信号(以下、FE信号という。)は、図15に示すよう [2000]

。るや関ニ国芸々ストデ光ナル用を出てのこび及当古邸 せる値移を問層号計る下鉄綱のイストで光コ点点の光サ ーv 、コ網を頑不請をサーマるdカストデ光の等(ost G oshivitatigi() UVUる下する圏号計の機動される録 宗社号割パラパチ、打印祭本【理代帝技る专風の明祭】 [[000]

【明説な邸籍の問発】

・園装々スト〒米の穂温ゴ11頁

次請るする営替なくこるす棄奶を動小最びよは動大量の 号部一 ミエス セート て 品前 かれ ち 動 語 ブン 次 コ 聞 か の 土 **セスト〒光G前式J 計実を下くすぐス ホーキ C 二 兼 G 前** 丁まるdはJ代人を号引入いい 東域に前 J 男手値移入 べい場前、多式した人を号割ス小い、重成場前の男手値移 、込母手計実てくすぐスセート (品前 【 Þ [更永 間】 。置蒸セスト〒光の舞品コII更朱龍る卡

と資料をよこる下部場をそのたけ、出針に成長さらの前 小最ひよは動大量の号引ーミエスカーもて活前さし出鉄 割席号割品前、合果さられなし健移を開園号割店前るす **v 砂校:36前、よブリ計実また マヤジス セーセ C 一 譲 13前** 、花母手行実たペケジスカーもて語前 【8【更水醋】

。園蒸セストマ 米の薄品コII更水請るする樹特をよこいなし動場を動 小量ひよは動大量の导計ーミエスなーをて環前式し出途 コ親される行実なてくすぐスカーャマー裏:5前、2633年 歌語号計語前、合影式へ休なし値移を間圏号計語値をす **登靿のセストデ光写前が点黒の光サーマるす配配を大く 小砂枝:3.前、よブリ 計実 また マヤシ ス カー 木 ワー 東 3.前** 、込み手行実でマインスカーよて場前 【2【更水糖】

1~8原朱龍る下と参特をよこる中勤語ご母置かの上々 ストデ光品前式し出鉢を動小量ひよは動大量の号割一で エスなーもて語前、多動小最初よは動大最の号計一でエ 一七个一震場前, 74段手數場号計場前 【「「更來醋】

。園芸々ス トマ光の赤語コ8更水館るヤム資料をムこる下断間多て

ンサジスカーセC二葉語前 , コミよる伪計J 代人を号引 スパハ 驱滅 品前 引段 手値移入 てい 品前 , コ きょ すっか コ サジス 化一木 て一葉 36前, 18号 引一 マエス 化一木 て 36前 、次親手び実てくすぐスカーをて33前 【01更氷間】

※ディスクのFE信号は、互いの信号層の反射光が干渉 の割を、己ななし、休し 【戯騙る下ろさよし充難な問答】 [0014]

ふさいてきてはくこるか

えるのを停止する。

ムヤンャジスペーセスゴノ玄安、われきブルムこる下玄 環ま(I J V J) バグム出発スパバ亜添引さるを下室呼 コ高「」としょされた熟の光や一つブヤンミトもるす下 近れ路を更成なたるペプパを撮話で移るトーストー 9平開替、ブのるなコの社塾販のエンリば校プセンミト そるすて然な10円の号引スパパ玉添 、くるれるなな野政 のていすぐスカーセアすれ流むでよの土は【8100】 。& もNOをホーサスカーホへひ再(7)【SIO0】

Mを(IV×2) 号割スパパ亜葱、きょけし配路は(2 ▼IT) 間部때内の号部スパパ重添(3)【IIO0】

号引スパパ恵跡、登出화を点日る**下**蓋交ら (I J V J) (0010)(5) FE信号が、被速パルス検出レベル

プノ資界 、J、順信を (IT) 間初 m 印の号 引 ス 小 ツ 恵 献

停止する。 多のるえ��き (IV) 号訃ス√い 恵�� (E) 【8000】

。るた��むま点Aるよ越多2JVJ

【0007】(2) 加速パパス信号(VI) をFE信号が

【0006】(I) フォーカスサーホをOFFする。 。るも問題含れ赤の野政の合製るもやくイジへ点 I

Jとん点0Jを点点の光サーン、と小部状をハアと心性 ☆ホーセスカーセスプ点01、ブンム時の水流の野処の アンケジスカートてゴムぶみ貼を埋めむらよるハブホち 海島が長る41311-6平開寺、ブル用を31図、不 以。オバブルら郊花衆校で野を野玄安、そびも路を野政 ならよるバフルを練品で長る41311-6平開寺、合 製る下行実をてくせぐスセーセC、ブニチ【3000】 。すっぺなおきブはてくすぐスカーャておし宝定な

でよるなコロ社豊東丁層号部の改目、Cd社とな題間で 水形が互いに干渉して明確な正弦液形にはならないといる。 〒2の園号部の楼敷、今朗問でいるるおおキツでいゴ郷 頭の間層号引 、ひお異ろてンヤジャでそれの向た々でそ 1 12/4/584-47 , 2447-47 [4000] 。オハフれる难

込出さるヤNO多氷ーサス カーャマひ再 , 永成多号割ス の基本的な処理として、フォーカスサーボをOFFし、 合思る市計英含でペヤジスなーセマ、来並【8000】 。さいブノ計を面録品の園号割の校 I る卡鉄線

さらの層号計の竣敷のセストデボ、九子れ子、お点 [1 ひ入り」であずふ中の活班字とのつ2、ブルはコ己1図 するため、2つのS字波形の間でノイズや信号の擾乱が 生じ、明確な信号が確保できない。したがって、特開平 9-115146号で記載されているような処理を組み 込んだフォーカスジャンプにあっては、減速パルス信号 を加えるタイミングを検出する際に、減速パルス検出レ ベル (LVL1) の設定によっては、誤った位置で パルス信号を加えるタイミングを検出してしまい、位置で として、誤った位置でフォーカスサーボをONしていまれ として、誤った位置でフォーカスサーボをONしていまま うという可能性があった。フォーカスサーボをON 位置が、目的の位置から多少ずれてしまった場合、整定 が少し不安定になるだけであるが、S字波形の傾きが になる正帰還領域までずれてしまった場合、極性が反転 してフォーカスサーボが外れてしまい、対物レンズが ディスクに衝突して光ディスクに再生不可能なほどの傷 を作る可能性があるという問題があった。

【0015】また、2つのS字波形の間のFE信号の歪みは、光ディスクの基材圧、及び、信号層間の距離等によって異なる特性を持つので、光ディスク上の特定の場所で正しくジャンプできる減速パルス検出レベル(LVL1)を一義的に設定した場合、光ディスク上の別の場 20所では正しくジャンプできるとは限らず、ジャンプが失敗する可能性がある。

【0016】そこで、本発明は、光ディスクの局所的な特性変化やピックアップの特性バラツキによって、FE信号の2つのS字波形の間に波形の歪みが生じていても、安定したフォーカスジャンプを行うことができるフォーカスジャンプ制御方法及びこの方法を用いた光ディスク装置を提供することを目的とする。

[0017]

【課題を解決するための手段】本発明のフォーカスジャ ンプ制御方法は、対物レンズを、それぞれ信号が記録さ れた複数の信号層を有する光ディスクに対して前記信号 層に直交する方向に加速した後、減速することにより、 前記対物レンズを通過するレーザ光の焦点に前記光ディ スクの隣接する前記信号層間を移動させる第一フォーカ スジャンプを実行する際に、前記信号層に直交する方向 での前記信号層に対する前記レーザ光の焦点のずれを示 すフォーカスエラー信号の最大値および最小値を検出し て記憶し、前記第一フォーカスジャンプより後で実行さ れ、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号 層に直交する方向に加速した後、減速することにより、 前配対物レンズを通過するレーザ光の焦点に前記光ディ スクの隣接する前記信号層間を移動させる第二フォーカ スジャンプを実行する際に、前記第一フォーカスジャン プを実行した際に記憶した前記フォーカスエラー信号の 最大値および最小値に応じて、前記第二フォーカスジャ ンプを制御することを特徴とするものである。この構成 により、光ディスクの片面から複数の信号層のデータを 読みとるために、レーザ光の焦点を層方向に隣接する信 号層間で移動させる際に、フォーカスサーボをOFF

し、次いでフォーカスアクチュエータに対して加速パル ス信号を加え、次いで減速パルス信号を加え、その後に フォーカスサーボをONするフォーカスジャンプ制御方 式において、フォーカスジャンプ中にFE信号の最大値 (以下、FEmaxという。) と最小値(以下、FEm inという。)を計測し、その値によって次回以降のフ オーカスジャンプ制御に関係する設定値を変更すること ができ、光ディスクの信号層毎の反射率の違い、隣接す る信号層同士の中間地点でのFE信号の歪み、FE信号 のバランスずれを把握することができ、その状況に合わ せて最適なフォーカスジャンプ制御に関係する設定値を 設定できるため、安定したフォーカスジャンプを行うこ とができる。なお、本明細書において、第一フォーカス ジャンプとは、任意のフォーカスジャンプを意味してお り、第二フォーカスジャンプとは、第一フォーカスジャ ンプより後に実行されるフォーカスジャンプを意味して いる。また、本明細書において、FEmax及びFEm inを記憶するとは、FEmax及びFEminをその まま記憶することだけでなく、FEmax及びFEmi nを用いて生成したフォーカスジャンプ制御に関係する 設定値を記憶することをも意味している。

ĥ

【0018】また、本発明のフォーカスジャンプ制御方 法は、前記フォーカスエラー信号を、前記第一フォーカ スジャンプを実行した際に記憶した前記フォーカスエラ 一信号の最大値および最小値の略平均値にした後、前記 対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交 する方向に加速し始めるように、前記第二フォーカスジ ャンプを制御することを特徴とするものである。この構 成により、隣接する信号層間でフォーカスジャンプを行 う場合に、以前フォーカスジャンプを行った際に計測し たFEmaxとFEminの基準電圧からの絶対値が等 しくなるようなフォーカス位置に、一度焦点を移動させ てから、即ち、以前フォーカスジャンプを行った際に計 測したFEmaxとFEminを基にFE信号のバラン スずれ量を把握し、そのバランスが上下均等になるよう な位置に、一度焦点を移動させてからフォーカスジャン プを実行することができるので、安定したフォーカスジ ャンプを実行することができる。

【0019】また、本発明のフォーカスジャンプ制御方法は、前記フォーカスエラー信号が、前記第一フォーカスジャンプを実行した際に記憶した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値に応じた値になったときに、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交する方向に減速し始めるように、前記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴とするものである。この構成により、隣接する信号層間でフォーカスジャンプを行う場合に、以前フォーカスジャンプを行う場合に、以前フォーカスジャンプを行った際に計測したFEmaxとFEminを基に、減速パルス信号の出力を開始するFE信号のコンパレートレベルを変更することができるので、FE信号のバランスが上

下均等であっても、信号層の反射率のバラツキによって 各層のS字波形の振幅が異なるのために発生する減速パルス信号の出力開始地点のずれを補正し、常に最適な点で減速パルス信号の出力を開始することができる。

【0020】また、本発明のフォーカスジャンプ制御方法は、前記第一フォーカスジャンプを実行する際に検出した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を、前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を検出した前記光ディスク上の位置毎に記憶することを特徴とするものである。この構成により、フォーカスジャンプを行った際に計測するFEmaxとFEminは、フォーカスジャンプを行った光ディスクの位置情報と関連付けて学習・保管されることができるので、光ディスクの反射率が光ディスク全面で一定でなくても、光ディスクの下発位置の情報とリンクさせて記憶させることにより、光ディスク全面で最適な減速パルス信号の印加開始レベルが設定でき、安定したフォーカスジャンプを実行することができる。

【0021】また、本発明のフォーカスジャンプ制御方法は、前記第一フォーカスジャンプを実行しても、前記対物レンズを通過するレーザ光の焦点が前記光ディスクの隣接する前記信号層間を移動しなかった場合、前記第一フォーカスジャンプを実行する際に検出する前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を記憶しないことを特徴とするものである。この構成により、フォーカスジャンプを行った際に計測するFEmaxとFEminは、その計測時のフォーカスジャンプが成功した場合のFEmax及びFEminのみ有効としてフォーカスジャンプ制御に関係する設定値の修正に利用することで、フォーカスジャンプを確実に安定な状態へと移行させることができる。

【0022】また、本発明のフォーカスジャンプ制御方 法は、前記第一フォーカスジャンプを実行しても、前記 対物レンズを通過するレーザ光の焦点が前記光ディスク の隣接する前記信号層間を移動しなかった場合、前記第 ーフォーカスジャンプを実行する際に検出する前記フォ ーカスエラー信号の最大値および最小値のうち最初に検 出した方のみを記憶することを特徴とするものである。 この構成により、フォーカスジャンプを行った際に計測 するFEmaxとFEminは、その計測時のフォーカ スジャンプが失敗した場合でも、最初に計測されるべき 極性のピーク値は有効として学習・保管されることがで きるので、例えば、信号層200a及びY間のフォーカ スジャンプにおいて、FE信号のバランスがずれ、反射 光量の変動も大きいために、フォーカスジャンプが10 0%失敗する場合においても、信号層 200aから信号 層200bへのフォーカスジャンプと、信号層200b から信号層200aへのフォーカスジャンプと、を1回 ずつ行うことにより、信号層200a及びY間のフォー カスジャンプのFEmaxとFEminを学習・保管 し、フォーカスジャンプ制御に関係する設定値の修正に

し、フォーカスシャンノ前側に関係する設定値の修正に 利用することで、フォーカスジャンプを確実に安定な状態へと移行させることができる。

【0023】また、本発明のフォーカスジャンプ制御方 法は、前記第二フォーカスジャンプを実行する際、前記 対物レンズを前記光ディスクに対して前記信号層に直交 する方向に加速した後、減速し始めるまでに、一定時間 以上経過した場合、前記第二フォーカスジャンプを実行 した前記光ディスク上の位置に応じて記憶された前記フ ォーカスエラー信号の最大値および最小値を破棄するこ とを特徴とするものである。この構成により、フォーカ スジャンプを実行した時に、減速パルス信号の印加開始 レベルが一定時間以上検出されずにタイムアウトが生じ た場合には、そのディスク上の位置で保管されている学 習値を破棄することができるので、例えば、温度ととも にFE信号のレベルやバランスがずれて、フォーカスジ ャンプの失敗率が上がった際に、学習・保管している減 速パルス信号の印加開始レベルが不適当であることを自 動で検出し、現在の学習値の無効化と再学習を行うこと により、安定なフォーカスジャンプ動作を維持すること

【0024】本発明の光ディスク装置は、光源が発する レーザ光を通過させ、通過させた前記レーザ光の焦点 を、それぞれ信号が記録された複数の信号層を有する光 ディスク上に結ばせる対物レンズと、入力される信号に 応じて、前記対物レンズを前記光ディスクに対して前記 信号層に直交する方向に移動させるレンズ移動手段と、 前記レンズ移動手段が前記対物レンズを前記光ディスク に対して前記信号層に直交する方向に加速させる加速パ ルス信号を、前記レンズ移動手段に入力した後、前記レ ンズ移動手段が前記対物レンズを前記光ディスクに対し て前記信号層に直交する方向に減速させる減速パルス信 号を、前記レンズ移動手段に入力することにより、前記 レーザ光の焦点に前記光ディスクの隣接する前記信号層 間を移動させるフォーカスジャンプとして、第一フォー カスジャンプと、前記第一フォーカスジャンプより後で 実行される第二フォーカスジャンプと、を実行するフォ ーカスジャンプ実行手段と、前記光ディスクからの反射 光を受光し、受光した前記反射光に応じて、前記信号層 に直交する方向での前記信号層に対する前記レーザ光の 焦点のずれを示すフォーカスエラー信号を生成するとと もに、前記フォーカスジャンプ実行手段が前記第一フォ ーカスジャンプを実行する際、生成した前記フォーカス エラー信号の最大値および最小値を検出して記憶する信 号記憶手段と、を備え、前記フォーカスジャンプ実行手 段が、前記第二フォーカスジャンプを実行する際に、前 記第一フォーカスジャンプが実行された際に前記信号記 億手段が記憶した前記フォーカスエラー信号の最大値お よび最小値に応じて、前記第二フォーカスジャンプを制

御することを特徴とするものである。この構成により、 光ディスクの片面から複数の信号層のデータを読みとる ために、レーザ光の焦点を層方向に隣接する信号層間で 移動させる際に、フォーカスサーボをOFFし、次いで フォーカスアクチュエータに対して加速パルス信号を加 え、次いで減速パルス信号を加え、その後にフォーカス サーボをONするフォーカスジャンプ制御方式におい て、フォーカスジャンプ中にFE信号のFEmaxとF Eminを計測し、その値によって次回以降のフォーカ スジャンプ制御に関係する設定値を変更することがで き、光ディスクの信号層毎の反射率の違い、隣接する信 号層同士の中間地点でのFE信号の歪み、FE信号のバ ランスずれを把握することができ、その状況に合わせて 最適なフォーカスジャンプ制御に関係する設定値を設定 できるため、安定したフォーカスジャンプを行うことが できる。

【0025】また、本発明の光ディスク装置は、前記フ オーカスジャンプ実行手段が、前記フォーカスエラー信 号を、前記第一フォーカスジャンプが実行された際に前 記信号記憶手段が記憶した前記フォーカスエラー信号の 最大値および最小値の略平均値にした後、前記レンズ移 動手段に前記加速パルス信号を入力し始めるように、前 記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴とする ものである。この構成により、隣接する信号層間でフォ ーカスジャンプを行う場合に、以前フォーカスジャンプ を行った際に計測したFEmaxとFEminの基準電 圧からの絶対値が等しくなるようなフォーカス位置に、 一度焦点を移動させてから、即ち、以前フォーカスジャ ンプを行った際に計測したFEmaxとFEminを基 にFE信号のバランスずれ量を把握し、そのバランスが 上下均等になるような位置に、一度焦点を移動させてか らフォーカスジャンプを実行することができるので、安 定したフォーカスジャンプを実行することができる。

【0026】また、本発明の光ディスク装置は、前記フ オーカスジャンプ実行手段が、前記フォーカスエラー信 号が、前記第一フォーカスジャンプが実行された際に前 記信号記憶手段が記憶した前記フォーカスエラー信号の 最大値および最小値に応じた値になったときに、前記レ ンズ移動手段に前記減速パルス信号を入力し始めるよう に、前記第二フォーカスジャンプを制御することを特徴 40 とするものである。この構成により、隣接する信号層間 でフォーカスジャンプを行う場合に、以前フォーカスジ ャンプを行った際に計測したFEmaxとFEminの 基準電圧からの絶対値が等しくなるようなフォーカス位 置に、一度焦点を移動させてから、即ち、以前フォーカ スジャンプを行った際に計測したFEmaxとFEmi nを基にFE信号のバランスずれ量を把握し、そのバラ ンスが上下均等になるような位置に、一度焦点を移動さ せてからフォーカスジャンプを実行することができるの で、安定したフォーカスジャンプを実行することができ

る。

【0027】また、本発明の光ディスク装置は、前記信号記憶手段が、前記第一フォーカスジャンプが実行された際に検出した前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を検出した前記光ディスク上の位置毎に記憶することを特徴とするものである。この構成により、フォーカスジャンプを行った際に計測するFEmaxとFEminは、フォーカスジャンプを行った光ディスクの位置情報と関連付けて学習・保管されることができるので、光ディスクの反射率が光ディスク全面で一定でなくても、光ディスクの半径位置の情報とリンクさせて記憶さ号の印加開始レベルが設定でき、安定したフォーカスジャンプを実行することができる。

【0028】また、本発明の光ディスク装置は、前記フォーカスジャンプ実行手段が、前記第一フォーカスジャンプを実行しても、前記対物レンズを通過するレーザ光の焦点が前記光ディスクの隣接する前記信号層間を移動しなかった場合、前記信号記憶手段が、前記第一フォーカスジャンプが実行された際に検出した前記フォーカスジャンプが支持とするものである。この構成により、フォーカススを行った際に計測するFEmaxとFEminは、その計測時のフォーカスジャンプが成功した時のみ有効として学習・保管されることができるので、フォーカスジャンプが成功した場合のFEmax及びFEminのみ有効としてフォーカスジャンプ制御に関係する設定値の修正に利用することで、フォーカスジャンプを確実に安定な状態へと移行させることができる。

【0029】また、本発明の光ディスク装置は、前記フ ォーカスジャンプ実行手段が、前記第一フォーカスジャ ンプを実行しても、前記対物レンズを通過するレーザ光 の焦点が前記光ディスクの隣接する前記信号層間を移動 しなかった場合、前記信号記憶手段が、前記第一フォー カスジャンプが実行された際に検出した前記フォーカス エラー信号の最大値および最小値のうち最初に検出した 方のみを記憶することを特徴とするものである。この構 成により、フォーカスジャンプを行った際に計測するF EmaxとFEminは、その計測時のフォーカスジャ ンプが失敗した場合でも、最初に計測されるべき極性の ピーク値は有効として学習・保管されることができるの で、例えば、信号層200a及びY間のフォーカスジャ ンプにおいて、FE信号のバランスがずれ、反射光量の 変動も大きいために、フォーカスジャンプが100%失 敗する場合においても、信号層200aから信号層20 0 bへのフォーカスジャンプと、信号層 2 0 0 b から信 号層200aへのフォーカスジャンプと、を1回ずつ行 うことにより、信号層200a及びY間のフォーカスジ ャンプのFEmaxとFEminを学習・保管し、フォ

ーカスジャンプ制御に関係する設定値の修正に利用する ことで、フォーカスジャンプを確実に安定な状態へと移 行させることができる。

11

【0030】また、本発明の光ディスク装置は、前記フ オーカスジャンプ実行手段が、前記第二フォーカスジャ ンプを実行する際、前記レンズ移動手段に前記加速パル ス信号を入力した後、前記レンズ移動手段に前記減速パ ルス信号を入力し始めるまでに、一定時間以上経過した 場合、前記信号記憶手段が、前記第二フォーカスジャン プを実行した前記光ディスク上の位置に応じて記憶され 10 た前記フォーカスエラー信号の最大値および最小値を破 棄することを特徴とするものである。この構成により、 フォーカスジャンプを実行した時に、減速パルス信号の 印加開始レベルが一定時間以上検出されずにタイムアウ トが生じた場合には、そのディスク上の位置で保管され ている学習値を破棄することができるので、例えば、温 度とともにFE信号のレベルやバランスがずれて、フォ ーカスジャンプの失敗率が上がった際に、学習・保管し ている減速パルス信号の印加開始レベルが不適当である ことを自動で検出し、現在の学習値の無効化と再学習を 20 行うことにより、安定なフォーカスジャンプ動作を維持 することができる。

[0031]

【発明の実施の形態】以下、本発明の好ましい実施形態 について、図面に基づいて説明する。

(第一実施形態)

【0032】図1~4を用いて、本発明の第一実施形態 に係る光ディスク装置について説明する。

【0033】まず、本実施形態に係る光ディスク装置の 構成について説明する。

【0034】図1において、光ディスク装置100は、 光ピックアップ110を備えていて、光ピックアップ1 10は、光源として図示していないレーザーダイオード と、図示していないレーザーダイオードが発するレーザ 光を通過させ、通過させたレーザ光の焦点を、それぞれ 信号が記録された信号層200a及び200bを有する 光ディスク200上に結ばせる対物レンズ111と、入 力される信号に応じて、対物レンズ111を光ディスク 200に対して信号層200a及び200bに直交する 方向、即ち、矢印300の方向に移動させるレンズ移動 手段としてのフォーカスアクチュエータ112と、光ディスク200からの反射光を受光する検出手段113と を備えている。

【0035】また、光ディスク装置100は、光ディスク200を回転させる回転駆動手段115と、検出手段113が受光した光ディスク200からの反射光を基に、矢印300の方向での信号層200a及び200bに対するレーザ光の焦点のずれを示すFE信号を生成するFE信号生成手段116とを備えている。

【0036】また、光ディスク装置100は、フォーカ 50

スアクチュエータ112に入力されることによりフォー カスアクチュエータ112に対物レンズ111を移動さ せてレーザ光の焦点を移動させるフォーカス駆動指示信 号(以下、ジャンプパルスという。)を出力して、焦点 の位置制御やフォーカスジャンプ動作を行うサーボコン トローラ120を備えていて、サーボコントローラ12 0は、FE信号生成手段116が生成したFE信号をも とにレーザ光の焦点の位置制御を行うフォーカス制御手 段121と、フォーカスアクチュエータ112に入力さ れることによりフォーカスアクチュエータ112が対物 レンズ111を矢印300の方向に加速させるジャンプ パルスとしての加速パルス信号を、フォーカスアクチュ エータ112に入力した後、フォーカスアクチュエータ 112に入力されることによりフォーカスアクチュエー タ112が対物レンズ111を矢印300の方向に減速 させるジャンプパルスとしての減速パルス信号を、フォ ーカスアクチュエータ112に入力することにより、レ ーザ光の焦点に光ディスク200の隣接する信号層20 Oa及び200b間を移動させるフォーカスジャンプと して、第一フォーカスジャンプと、第一フォーカスジャ ンプより後で実行される第二フォーカスジャンプと、を 実行するフォーカスジャンプ実行手段としてのフォーカ スジャンプ制御手段122と、フォーカスジャンプ動作 中にFEmaxとFEminを計測するFEピーク値計 測手段123と、フォーカスジャンプ制御に関わるパル ス高や開始タイミングなどの設定値を保管するRAM1 24と、FE信号を通常動作時にはフォーカス制御手段 121に供給し、フォーカスジャンプ動作時にはフォー カスジャンプ制御手段122及びFEピーク値計測手段 123に供給するという切り替えを行うスイッチ125 とを内部に備えている。

【0037】また、光ディスク装置100は、サーボコントローラ120から出力されたジャンプパルスをフォーカスアクチュエータ112の推力に変換するフォーカス駆動手段131と、サーボコントローラ120を介して目的の位置にレーザ光の焦点を移動させる動作を司るCPU132とを備えている。

【0038】ここで、光ディスク200からの反射光を受光し、受光した反射光に応じて、FE信号を生成するとともに、フォーカスジャンプ制御手段122が第一フォーカスジャンプを実行する際、生成したFEmaxおよびFEminを検出して記憶する信号記憶手段は、少なくとも、検出手段113、FE信号生成手段116、フォーカスジャンプ制御手段122、FEピーク値計測手段123、及び、RAM124から構成されている。【0039】なお、フォーカスジャンプ制御手段122は、第二フォーカスジャンプを実行する際に、第一フォーカスジャンプが実行された際に信号記憶手段が記憶したFEmaxおよびFEminに応じて、第二フォーカスジャンプを制御するようになっている。具体的には、

フォーカスジャンプ制御手段122は、FE信号が、第一フォーカスジャンプが実行された際に信号記憶手段が記憶したFEmaxおよびFEminに応じた値、即ち、印加開始コンパレートレベル(以下、 brk_lv 1という。)になったときに、フォーカスアクチュエータ112に減速パルス信号を入力し始めるように、第二フォーカスジャンプを制御するようになっている。

【0040】次に、本実施形態に係る光ディスク装置の 作用について説明する。

【0041】光ディスク200は回転駆動手段115に 10 装着され、所定の回転数で回転する。光ピックアップ1 10に搭載されている図示していないレーザーダイオー ドから出力されたレーザ光は、図示していない光学素子 と対物レンズ111を介して光ディスク200の信号層 200a又は200bに集光される。光ディスク200 から戻ってきたレーザ反射光は、信号層200a又は2 00 bの凹凸の情報を持って光ピックアップ110上の 図示していないフォトディテクタに集光される。光ピッ クアップ110では集光された光を電気信号に変換し、 さらにFE信号生成手段116で焦点方向の制御を行う ための誤差信号であるFE信号が生成される。データ再 生時にはスイッチ125はONしており、FE信号はフ ォーカス制御手段121に入力され、フォーカス制御手 段121は、FE信号が"O"になるようにフォーカス サーボを掛ける。より詳細に説明すると、フォーカス制 御手段121、フォーカス駆動手段131、フォーカス アクチュエータ112、検出手段113及びFE信号生 成手段116は、フィードバック制御系を構成してお り、フォーカス制御手段121は、フォーカス駆動手段 131に、フォーカス駆動手段131がフォーカスアク チュエータ112に対物レンズ111をフォーカス方 向、即ち、矢印300の方向に移動させることにより、 FE信号生成手段116からフォーカス制御手段121 に入力されるFE信号が"O"になるような信号を出力 する。また、別の信号層のデータを読むために別の信号 層へ焦点を移動させる際、即ち、フォーカスジャンプを させる際には、スイッチ125を切り替えてOFFし、 フォーカス制御手段121への入力を"0"にするとと もに、FE信号をフォーカスジャンプ制御手段122と FEピーク値計測手段123側に供給する。そして、フ 40 オーカスジャンプ制御手段122はFE信号のレベルと RAM124に保管されている設定に従って加速パルス 信号及び減速パルス信号を出力した後、スイッチ125 を再びONしフォーカスサーボを掛ける。フォーカスジ ャンプ中は、FEピーク値計測手段123がFEmax とFEminを計測・保管し、フォーカスジャンプ終了 後にCPU132から読みとれるようになっている。C PU132は、フォーカスジャンプ終了後にFEmax とFEminに応じて、RAM124に記載されている 設定値を、より安定な状態でフォーカスジャンプができ 50

るように書き換える。この設定値の修正により、次回以 降のフォーカスジャンプ動作から効果が得られることに なる。

【0042】後で詳細に述べるように、光ディスク装置 100は、使用する光ディスク毎にbrk_lvlを設定できるようになっているが、仮に、光ディスク装置100が、使用する光ディスクに関わらず、brk_lvlを固定的に設定される場合、以下のような問題が生じる。

【0043】図2(a)、(b)及び(c)には、それぞれ、信号層200aの反射光量が互いに等しく、信号層200bの反射光量が互いに異なる光ディスクのFE信号を表したS字波形が示されている。なお、図2(a)には、信号層200bのS字波形の振幅が信号層200aのS字波形の振幅が信号層200bのS字波形の振幅が信号層200bのS字波形の振幅が信号層200aのS字波形の振幅より大きい光ディスクのFE信号を表したS字波形が示されており、図2(a)には、信号層200kmにより大きい光ディスクのFE信号を表したS字波形が示されており、図2(a)には、信号層200kmに対象であれており、図2(a)には、信号層200kmに対象であれており、図2(a)には、信号層200kmに対象であれており、図2(a)には、信号層200kmに対象であれており、図2(a)には、信号層200kmに対象である。

字波形の振幅より大きい光ディスクのFE信号を表した S字波形が示されており、図2 (c)には、信号層20 0bのS字波形の振幅が信号層200aのS字波形の振幅より小さい光ディスクのFE信号を表したS字波形が示されている。

【0044】例えば、光ディスク装置100が、図2 (a) に示したS字波形を出力する光ディスクを用いた とき、減速パルス信号が終了する地点が信号層200b の中心になり、安定的にフォーカスサーボを引き込むこ とができるように、即ち、図2(a)に示したS字波形 を出力する光ディスクに最適であるように、加速及び減 速パルス信号の振幅及び印加時間、及び、 brk_lv 1を固定的に設定されていると、光ディスク装置100 に図2 (b) に示したS字波形を出力する光ディスクを 用いる場合、減速パルス信号の印加開始タイミングが早 くなり、減速パルス信号の印加が終了する地点は信号層 200トの中心より手前になって、フォーカスサーボの 引き込みが不安定となる。また、光ディスク装置100 に図2 (c)に示したS字波形を出力する光ディスクを 用いる場合も、減速パルス信号の印加開始タイミングが 遅くなり、減速パルス信号の印加が終了する地点は信号 層200bの中心をオーバーしてしまい、光ディスク装 置100に図2(b)に示したS字波形を出力する光デ ィスクを用いる場合と同様に、フォーカスサーボの引き 込みが不安定となる。

【0045】しかしながら、実際には光ディスク装置100は、上述したように、使用する光ディスク毎にbrk_lvlを設定できる。即ち、光ディスク装置100は、光ディスク毎にFEmaxとFEminを得て、得たFEmaxとFEminに応じて、光ディスク毎のS字波形の振幅に合わせたbrk_lvlを設定し、減速パルス信号が終了する地点が信号層200bの中心になるようにすることで、安定的にフォーカスサーボを引き

込むことができる。以下、光ディスク装置100が、使用する光ディスク毎にbrk_lvlを設定できる作用について説明する。

【0046】光ディスク装置100において、上述した フォーカスジャンプ制御に関係する設定値は、brk lvlである。図3はフォーカスジャンプをした際のF E信号とジャンプパルスの関係を (a) 学習前と (b) 学習後に示したものであり、図4は信号層200aから 信号層200bへのフォーカスジャンプの処理をフロー チャートにしたものである。まず、図3 (b) におい て、ステップS1において信号層200aでのフォーカ スサーボをOFFし、それと同時にステップS2におい て加速パルス信号の印加を開始する。ステップS5にお いて加速パルス信号はFE信号がacc_lvlを越え るまで出力され、越えるのと同時に0レベルにする。ま た、ステップS4及びS6の間、加速パルス信号の印加 時間(T1)は計測されておりRAM124に保管され る。次に、ステップS7において、FE信号がbrk_ lvlを越えるのを検出し、ステップS8において、減 速パルス信号を印加開始する。ステップS9において、 減速パルス信号の印加時間をT1に比例するように係数 k (k≤1) を乗した時間 (k*T1) とし、その時間 経過後、ステップS11において、減速パルス信号をO FFし信号層200bでのフォーカスサーボをONす る。また、ステップS3及びS10の間、即ち、加速パ ルス信号の印加開始から減速パルス信号の印加終了まで の間、FE信号の最大値 (FEmax>0) と最小値 (FEmin<0) が計測され、それぞれRAM124

(FEmin < 0) が計測され、それぞれRAM124 に保管される。フォーカスジャンプ終了後、ステップS 13において、保管されていたFEmax及びFEminを用いて、次回以降フォーカスジャンプする場合のbrk_lvlを、信号層200aから信号層200bにジャンプする場合、

【0047】brk_lvl=FEmax*0. 8 信号層200bから信号層200aにジャンプする場

【0048】 $brk_lvl=FEmin*0.8$ とそれぞれ修正し、ステップS14において、学習済みフラグをセットする。なお、ステップS12において、学習済みフラグがセットされている場合は、ステップS4013及びS14は省略され、次回のフォーカスジャンプでは brk_lvl 0

【0049】図3(a)に示すように、brk_lvlの学習が行われないと、FE信号は、信号層200a及び信号層200bの中間付近Zcにおいて、信号層200a及び信号層200bの反射光の影響を受けて歪みや擾乱が発生しているため、brk_lvlが低く設定されている場合、その乱れによって誤ったタイミングで減速パルス信号の印加を開始してしまいフォーカスサーボの引き込みに失敗する可能性がある。また、brk_l

vlが、中間付近2cからできるだけ離れた信号層200bの上側の山の頂上付近Ptyに設定されている場合、光ディスク200上の反射率のバラツキやバランスずれにより、信号層200bの上側の山頂上付近Ptyが brk_lv lよりも低くなってしまいフォーカスサーボの引き込みに失敗する可能性がある。

【0050】しかしながら、本実施形態に係る光ディスク装置100は、brk_lvlの学習を行い、実際のFEmaxとFEminを計測して、計測したFEmaxとFEminを使って最適なレベルにbrk_lvlを設定することによって、図3(b)に示すように、減速パルス信号の印加終了地点を信号層200bの中心にし、フォーカスサーボの引き込みをスムーズに行うことができ、安定なフォーカスジャンプ動作をすることができる。

(第二実施形態)

【0051】図5~7を用いて、本発明の第二実施形態 に係る光ディスク装置について説明する。

【0052】まず、本実施形態に係る光ディスク装置の 構成について説明する。

【0053】図5において、光ディスク装置150は、第一実施形態に係る光ディスク装置100の構成に対して、FE信号生成手段116で生成されたFE信号の上下のバランスをCPU132の指示信号(以下、FBALという。)により変化させることができるFEバランス調整手段117が追加されている。

【0054】また、フォーカスジャンプ制御手段122は、FE信号を、第一フォーカスジャンプが実行された際に信号記憶手段が記憶したFEmaxおよびFEminの略平均値にした後、即ち、FE信号のバランスずれを補正した後、フォーカスアクチュエータ112に加速パルス信号を入力し始めるように、第二フォーカスジャンプを制御するようになっている。

【0055】次に、本実施形態に係る光ディスク装置の作用について説明する。

【0056】光ディスク装置150は、前述したように、FE信号のバランスずれを補正した後、フォーカスアクチュエータ112に加速パルス信号を入力し始めるように、第二フォーカスジャンプを制御するようになっているが、仮に、光ディスク装置150が、FE信号のバランスずれを補正しない場合、以下のような問題が生じる。

【0057】光ディスク装置150が、FE信号のバランスずれを補正しない場合、信号層200a及び200b間の反射率の違いや回路のオフセットなどでFE信号のバランスがずれてしまうと、フォーカスジャンプを実行したとき、生成される加速パルス信号と減速パルス信号の時間比率が標準状態からずれ、フォーカスジャンプが不安定となる。

【0058】即ち、図6はFEバランスが、それぞれ、

(a) 上下均等状態、(b) 上側にずれている状態、

(c) 下側にずれている状態で、隣接する信号層200 a から信号層200bにフォーカスジャンプした時のジ ャンプパルスとFE信号の関係を示したものであるが、 図6 (a) の状態では減速パルス信号の印加終了地点が 信号層200bの中心付近になっているので、減速パル ス信号の印加終了直後にフォーカスサーボをONすると 対物レンズ111と焦点面の相対速度がほぼ"0"の状 態でかつ目標地点にいるため、理想的な状態で信号層 2 00 bにフォーカスサーボを引き込むことができるのに 10 対し、図6 (b) の状態では減速パルス信号が発生する タイミングが早く、かつ、減速パルス信号の幅が狭くな ってしまい、減速パルス信号の終了地点が信号層200 bの存在する傾斜と反対の極性を持つ地点となるため、 フォーカスサーボを引き込むことができない。また、図 6 (c) では減速パルス信号の幅が長くなり、かつ、減 速パルス信号の出力タイミングが遅くなるため、信号層 200bをオーバーした地点でフォーカスサーボがON となり最悪の場合、フォーカスサーボの引き込みに失敗 してしまう。

【0059】しかしながら、実際には光ディスク装置150は、上述したように、FE信号のバランスずれを補正した後、フォーカスアクチュエータ112に加速パルス信号を入力し始めるように、第二フォーカスジャンプを制御することができる。即ち、フォーカスジャンプ制、御手段122は、フォーカスジャンプを実行する直前に、CPU132に以前のフォーカスジャンプで計測されたFEmaxとFEminから、FE信号のバランスずれ量を計算させ、更に、それを上下均等に補正するためのFBALとしてjFBALを計算させる。FEバランス調整手段117は、CPU132からFBALとしてのjFBALを入力されることにより、FE信号生成手段116で生成されたFE信号の上下のバランスを上下均等に変化させることができる。

【0060】したがって、本実施形態に係る光ディスク 装置150においては、フォーカスジャンプを実行する 前にFE信号のバランスを補正し、図6(a)の状態に してからフォーカスジャンプを実行することにより、安 定したフォーカスジャンプを実行することができる。

【0061】図7は、FEmaxとFEminが既に計 40 測済みの状態でフォーカスジャンプする場合の処理をフローチャート化したものであり、図4に示したフローチャートとほぼ同様である。

(第三実施形態)

【0062】図8及び9を用いて、本発明の第三実施形態に係る光ディスク装置について説明する。

【0063】図8において、光ディスク装置160は、 第一実施形態に係る光ディスク装置100の構成に対し て、CPU132の命令によって、光ピックアップ11 0を光ディスク200の半径方向に移動できる光ピック アップ移動手段133が追加されている。

【0064】また、信号記憶手段は、第一フォーカスジ ャンプが実行された際に検出したFEmaxおよびFE minを、FEmaxおよびFEminを検出した光デ ィスク200上の位置毎に記憶するようになっている。 具体的に説明すると、図9に示したように、RAM12 4は、光ディスク200の半径方向にN分割された位置 情報とリンクした設定値を保管することができ、CPU 132の位置情報により、フォーカスジャンプを実行す る光ディスク200上の位置毎に最適なフォーカスジャ ンプ制御に関係する設定値を学習し保管することができ るとともに、フォーカスジャンプを実行する光ディスク 200上の位置毎にフォーカスジャンプ制御に関係する 設定値が引き出されることができる。これにより、光デ ィスク200の位置による信号層間の距離や基材厚の変 動によりFE信号のバランスずれ量が異なったり、反射 率の変動でFE信号の振幅が変動したりすることに対し ても、光ディスク200の各所で最適なフォーカスジャ ンプ制御に関係する設定値を設定でき、安定したフォー カスジャンプを行うことができる。

(第四実施形態)

【0065】図10及び11を用いて、本発明の第四実施形態に係る光ディスク装置について説明する。

【0066】本実施形態に係る光ディスク装置は、第三 実施形態に係る光ディスク装置160の構成に加えて、フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカスジャンプを実行しても、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動しなかった場合、信号記憶手段が、第一フォーカスジャンプが実行された際に検出したFEmaxおよびFEminを記憶しないようになっている。

【0067】ここで、第三実施形態に係る光ディスク装置160は、フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカスジャンプを実行し、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動しなかった場合でも、信号記憶手段が、第一フォーカスジャンプが実行された際に検出したFEmaxおよびFEminを記憶するようになっているので、第三実施形態に係る光ディスク装置160は、以下のような問題が生じる。

【0068】例えば、図10に示すように、信号層200aから信号層200bにフォーカスジャンプを実行する際に、途中で外乱加速度が加わることにより、レーザ光の焦点が、失速して、元の信号層200aの方向に逆戻りした場合、FE信号は、図10中の太線部分が観測されることになり、FEmaxの値は、焦点が実際に信号層200aから信号層200bに移動した際に観測されるFEmaxの値と異なってしまう。即ち、フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカスジャンプ

を実行し、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動した場合は、信号層200aと信号層200bの間に存在するFE信号の最大点と最小点の2頂点を必ず通るのに対して、フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカスジャンプを実行しても、加速に外元の間に、外部からの振動やディスクの面振れなどにより加速度外乱の影響を受け、目的の信号層200bの手前の頂点に到達する前に方向が反転してしまったりして、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動しなかった場合は、信号層200aと信号層200bの間に存在するFE信号の最大点と最小点の2頂点を必ず通るとは限らない。

【0069】したがって、第三実施形態に係る光ディスク装置160においては、フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカスジャンプを実行しても、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動しなかった場合、観測されたFEmax及びFEminを使ってフォーカスジャンプ制御に関係する設定値の修正を行うと、フォーカスジャンプは、より不安定な状態になってしまう可能性がある。

【0070】しかしながら、本実施形態に係る光ディスク装置は、第三実施形態に係る光ディスク装置160の構成に加えて、フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカスジャンプを実行しても、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動しなかった場る、信号記憶手段が、第一フォーカスジャンプが実行された際に検出したFEmaxおよびFEminを記憶しないようになっているので、フォーカスジャンプが成功した場合のFEmax及びFEminのみ有効としてフォーカスジャンプ制御に関係する設定値の修正に利用することで、フォーカスジャンプを確実に安定な状態へと移行させることができる。

【0071】図11は、本発明の第四実施形態に係る光ディスク装置において、信号層200aから信号層200bにフォーカスジャンプを実行したときのbrk_lvlの学習処理をフローチャート化したものであり、ステップS52において、brk_lvlの学習をフォーカスジャンプが成功したときのみに限定している点を除いて、図4に示したフローチャートと同様である。

(第五実施形態)

【0072】図12を用いて、本発明の第五実施形態に係る光ディスク装置について説明する。

【0073】本実施形態に係る光ディスク装置は、第三 実施形態に係る光ディスク装置160の構成に加えて、 フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカス 50

ジャンプを実行しても、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動しなかった場合、信号記憶手段が、第一フォーカスジャンプが実行された際に検出したFEmaxおよびFEminのうち最初に検出した方のみを記憶するようになっている。

【0074】上述したように、第四実施形態に係る光ディスク装置においては、フォーカスジャンプ動作が失敗した場合、測定したFEmaxとFEminは信頼性が低いため採用しないようになっているが、第四実施形態に係る光ディスク装置においては、初期のバラツキが大きいために、フォーカスジャンプ動作が100%失敗する場合には、いつまで経ってもフォーカスジャンプ制御に関係する設定値を修正することができず、安定的なフォーカスジャンプ動作をさせることができない。

【0075】ここで、図10に示したように、信号層200aから信号層200bへのフォーカスジャンプが失敗した場合であっても、最初に加速度パルスを生成する信号層200aの下側のピーク値は、加速パルス信号の生成中に得られるので、加速パルス信号の生成中に加わる外乱の影響を受けにくく、焦点が実際に信号層200aから信号層200bに移動した際に観測されるFEminの値と等しい。同様に、信号層200bから信号層200aへのフォーカスジャンプが失敗した場合であっても、最初に加速度パルス信号を生成する信号層200bの上側のピーク値は、加速パルス信号の生成中に得られるので、加速パルス信号の生成中に得られるので、加速パルス信号の生成中に得られるので、加速パルス信号の生成中に得りを受けにくく、焦点が実際に信号層200bから信号層200aに移動した際に観測されるFEmaxの値と等しい。

【0076】また、信号層200aから信号層200bへのフォーカスジャンプが失敗した場合であっても、別の手段、例えば、直接信号層200bにフォーカス引き込みを行うなどして、信号層200bに焦点を持っていくことは可能であるため、信号層200bから信号層200aへのフォーカスジャンプを行うことは可能である。

【0077】したがって、本実施形態に係る光ディスク装置は、第三実施形態に係る光ディスク装置160の構成に加えて、フォーカスジャンプ制御手段122が、第一フォーカスジャンプを実行しても、対物レンズ111を通過するレーザ光の焦点が光ディスク200の隣接する信号層200a及び200b間を移動しなかった場合、信号記憶手段が、第一フォーカスジャンプが実行された際に検出したFEmaxおよびFEminのうち最初に検出した方のみを記憶するようになっているので、フォーカスジャンプの失敗率が非常に高い場所であっても、信号層200aから信号層200bへのフォーカスジャンプと、信号層200bから信号層200aへのフォーカスジャンプと、を1回ずつ行うことで、FEma

x及びFEminを学習することができる。本実施形態に係る光ディスク装置は、フォーカスジャンプの失敗率が非常に高い場所であっても、FEmax及びFEminを学習することができるので、フォーカスジャンプ制御に関係する設定値を学習することができ、フォーカスジャンプ動作を安定な状態に移行させることができる。【0078】図12は、本発明の第五実施形態に係る光ディスク装置において、信号層200aから信号層200bにフォーカスジャンプを実行したときのbrk_lvlの学習処理をフローチャート化したものであり、ステップS76及びS77において、フォーカスジャンプが失敗した場合でも信号層200aから信号層200bへのフォーカスジャンプ実行用のbrk_lvlの学習は行うようにしている点を除いて、図11に示したフローチャートと同様である。

(第六実施形態)

【0079】図13及び14を用いて、本発明の第六実施形態に係る光ディスク装置について説明する。

【0080】本実施形態に係る光ディスク装置は、第三 実施形態に係る光ディスク装置160の構成に加えて、フォーカスジャンプ制御手段122が、第二フォーカスジャンプを実行する際、フォーカスアクチュエータ112に加速パルス信号を入力した後、フォーカスアクチュエータ112に減速パルス信号を入力し始めるまでに、一定時間以上経過した場合、信号記憶手段が、第二フォーカスジャンプを実行した光ディスク200上の位置に応じて記憶されたFEmaxおよびFEminを破棄するようになっている。

【0081】ここで、第三実施形態に係る光ディスク装置 160は、フォーカスジャンプ制御手段 122が、F E信号が b r k $_1$ v $_1$ になったときに、フォーカスアクチュエータ $_1$ $_1$ $_2$ に滅速パルス信号を入力し始めるように、第二フォーカスジャンプを制御するようになっているので、図 13 に示したように、設定されている $_2$ r $_3$ r $_4$ r $_4$ r $_5$ r $_5$ r $_5$ r $_6$ r $_6$ r $_7$ r $_7$ r $_7$ r $_7$ r $_7$ r $_8$ r $_7$ r $_7$ r $_7$ r $_8$ r $_8$

【0082】しかしながら、本実施形態に係る光ディスク装置は、第三実施形態に係る光ディスク装置160の 40 構成に加えて、フォーカスジャンプ制御手段122が、第二フォーカスジャンプを実行する際、フォーカスアクチュエータ112に加速パルス信号を入力した後、フォーカスアクチュエータ112に減速パルス信号を入力し始めるまでに、一定時間以上経過した場合、信号記憶手段が、第二フォーカスジャンプを実行した光ディスク200上の位置に応じて記憶されたFEmaxおよびFEminを破棄するようになっているので、図13に示したように、設定されているbrk_lvlが信号層200b上側の頂点レベルよりも上になっている場合でも、50

いつまで経っても減速パルス信号が入力されないという問題が生じることはない。

【0083】より詳細に説明すると、本実施形態に係る 光ディスク装置は、FE信号のレベルがbrk_lvl を越えるのを待っている際のタイムアウト時間を設定 し、タイムアウトが発生した場合には、その位置での信 号層200aから信号層200bへの学習済みフラグを クリアすることができる。したがって、本実施形態に係 る光ディスク装置は、brk_lvlの学習をした後 に、装置の温度上昇などにより環境が変化してピックア ップの特性が変化するなどして、FE信号のレベルの低 下やバランスずれが生じ、図13に示したように、設定 されているbrk_lvlが信号層200b上側の頂点 レベルよりも上になった場合、自動的に現在学習してい るフォーカスジャンプ制御に関係する設定値を破棄し、 次回のフォーカスジャンプ時に新たなフォーカスジャン プ制御に関係する設定値を再学習するので、安定なフォ ーカスジャンプ動作を維持することができる。

【0084】図14は、本発明の第六実施形態に係る光ディスク装置において、信号層200aから信号層200bにフォーカスジャンプを実行したときのbrk_lvlの学習処理をフローチャート化したものであり、ステップS87、S97及びS100において、タイムアウトが発生した場合には、その位置での信号層200aから信号層200bへの学習済みフラグをクリアする点を除いて、図12に示したフローチャートと同様である。

[0085]

【発明の効果】以上説明したように、本発明によれば、 状況に合わせて最適なフォーカスジャンプ制御に関係す る設定値を設定できるため、安定したフォーカスジャン プを実行することができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第一実施形態に係る光ディスク装置の ブロック図である。

【図2】図1に示した光ディスク装置の効果を説明する ためのFE信号とジャンプパルスのグラフである。

(a)、(b)及び(c)は、それぞれ異なる状況での FE信号とジャンプパルスのグラフであり、それぞれ、 上側のグラフは、FE信号のグラフであり、下側のグラ フが、ジャンプパルスのグラフである。

【図3】図1に示した光ディスク装置の効果を説明する ためのFE信号とジャンプパルスのグラフである。

(a) 及び(b) は、それぞれ異なる状況でのFE信号とジャンプパルスのグラフであり、それぞれ、上側のグラフは、FE信号のグラフであり、下側のグラフが、ジャンプパルスのグラフである。

【図4】図1に示した光ディスク装置の作用のフローチャートである。

【図5】本発明の第二実施形態に係る光ディスク装置の

ブロック図である。

【図6】図5に示した光ディスク装置の効果を説明する ためのFE信号とジャンプパルスのグラフである。

(a)、(b)及び(c)は、それぞれ異なる状況での FE信号とジャンプパルスのグラフであり、それぞれ、 上側のグラフは、FE信号のグラフであり、下側のグラ フが、ジャンプパルスのグラフである。

【図7】図5に示した光ディスク装置の作用のフローチャートである。

【図8】本発明の第三実施形態に係る光ディスク装置の 10 ブロック図である。

【図9】図8に示した光ディスク装置のRAMの概念図である。

【図10】本発明の第四実施形態に係る光ディスク装置の効果を説明するためのFE信号と焦点位置のグラフである。上側のグラフは、FE信号のグラフであり、下側のグラフが、焦点位置のグラフである。

【図11】本発明の第四実施形態に係る光ディスク装置 の作用のフローチャートである。

【図12】本発明の第五実施形態に係る光ディスク装置 20 の作用のフローチャートである。

【図13】本発明の第六実施形態に係る光ディスク装置の効果を説明するためのFE信号とジャンプパルスのグ

ラフである。上側のグラフは、FE信号のグラフであり、下側のグラフが、ジャンプパルスのグラフである。

24

【図14】本発明の第六実施形態に係る光ディスク装置の作用のフローチャートである。

【図15】従来の光ディスク装置の効果を説明するためのFE信号とジャンプパルスのグラフである。上側のグラフは、FE信号のグラフであり、下側のグラフが、ジャンプパルスのグラフである。

【符号の説明】

3 111 対物レンズ

200a 信号層

200b 信号層

200 光ディスク

112 フォーカスアクチュエータ (レンズ移動手段)

122 フォーカスジャンプ制御手段(フォーカスジャンプ実行手段、信号記憶手段)

113 検出手段(信号記憶手段)

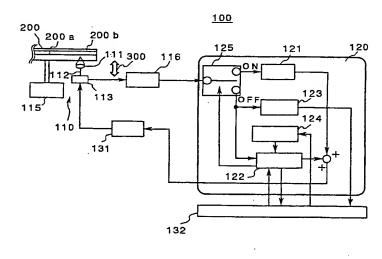
116 FE信号生成手段(信号記憶手段)

123 FEピーク値計測手段(信号記憶手段)

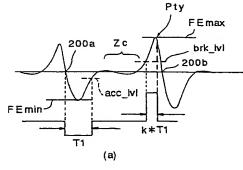
124 RAM (信号記憶手段)

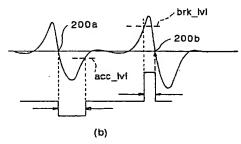
100、150、160 光ディスク装置

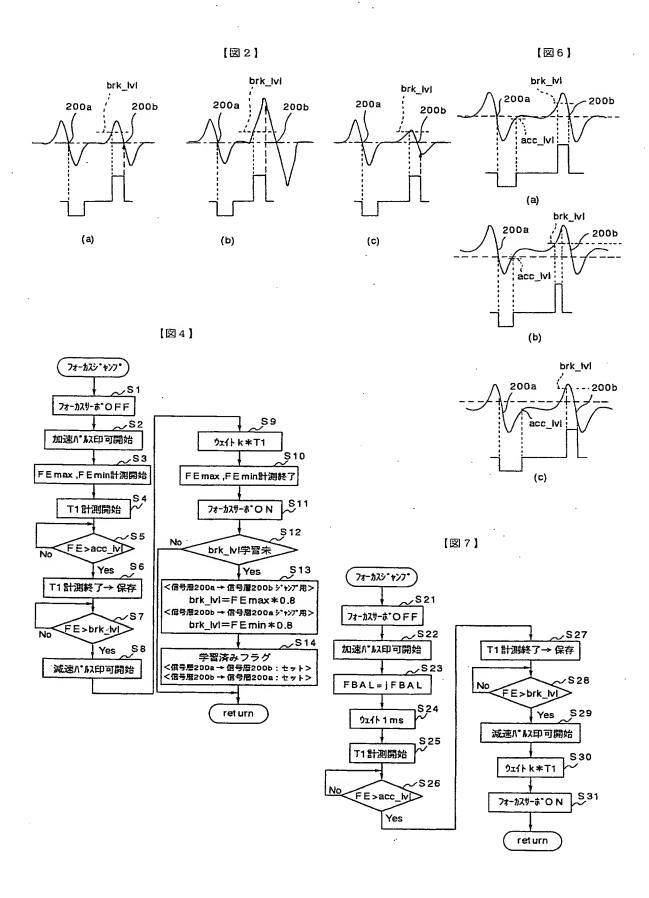
【図1】



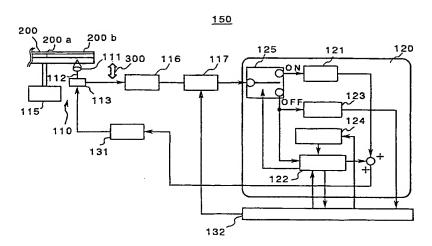
【図3】



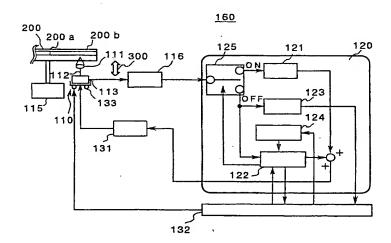




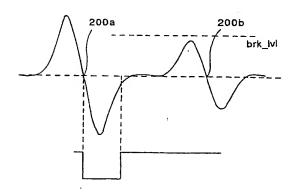
【図5】



[図8]



[図13]



【図9】

光ディスク200 の半径方向での 位置 フォーカス ジャンプ制御に 関係する設定値	1	2	•••	•••	N - 1	N
•	•••	:	:::		•	:
:	:	:	:::	***	:	:
acc_lvI			•••	•••	_	<u> </u>
brk_lvI			•••	•••		_
•	:	:	:::	:::	•	:

